

INA MGF125056-250-ZR参数

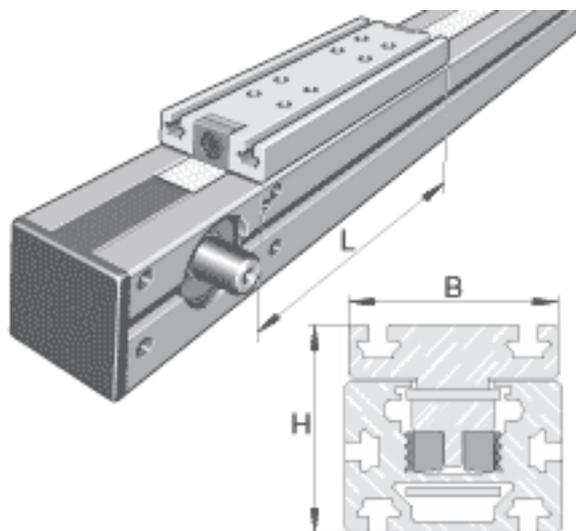
尺寸	H	56	mm	-
	B	56	mm	-
	L	250	mm	-
	B ₁	40	mm	公差: +/-0,1
	B ₂	40	mm	-
	B ₃	58	mm	-
	D ₁	28	mm	公差: J7
	H ₁	41	mm	-
	H ₂	22	mm	-
	H ₃	24.2	mm	-
	H ₅	23	mm	-
	H ₄	11.5	mm	-
	L ₁	65	mm	-
	L ₃	58	mm	-
	L ₄	37.5	mm	-
	L ₅	8	mm	-
	O	M5		-
	T	3.7	mm	公差: +0,2
	重量	m _{Law}	1200	g
m _{tot}		$(L_{tot} - 130) \times 0.003 + 1.5$	kg	质量: $(L_{tot} - 130) \times 0,0003 + 1,5$
说明				<p>L₂ = 总行程 + L + 2 x L₁</p> <p>L_{tot} = 总行程 + L + 2 x L₁ + 5</p> <p>总行程= 有效行程 + 2 x S</p> <p>S指适合于特殊应用的安全范围, 应该至少为40mm; 总行程单位为mm。 最大支承轨长度 L₂ = 8000 mm</p>

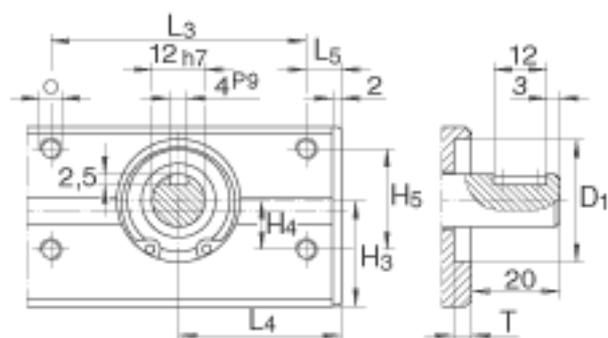
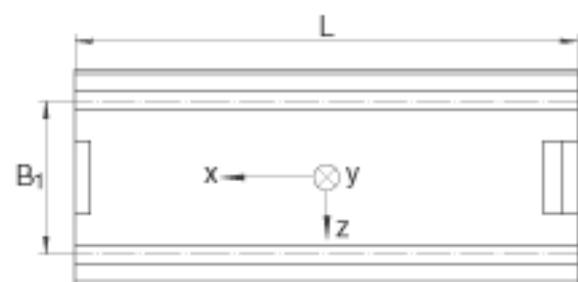
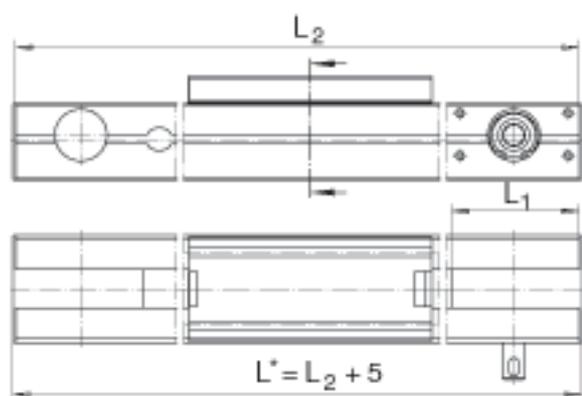
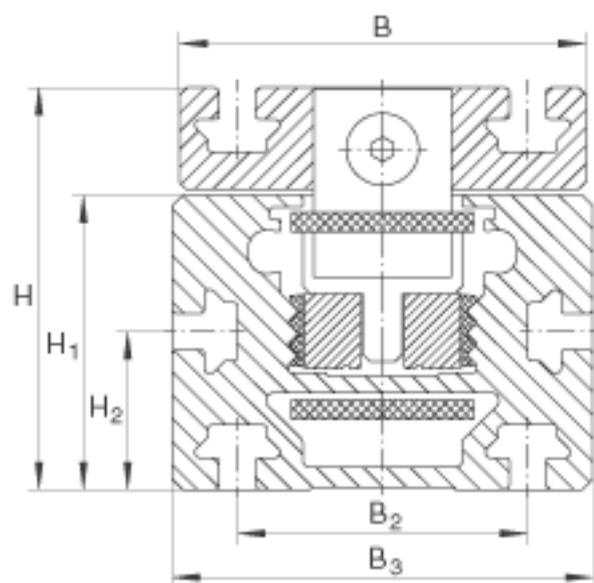
基本额定载荷	F_y per	175	N	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>
	F_{0y} per	1754	N	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>
	F_z per	175	N	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>
	F_{0z} per	1754	N	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>

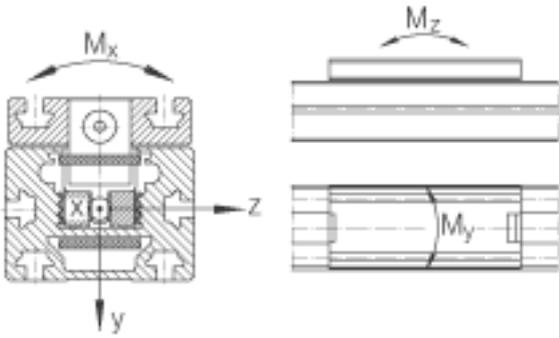
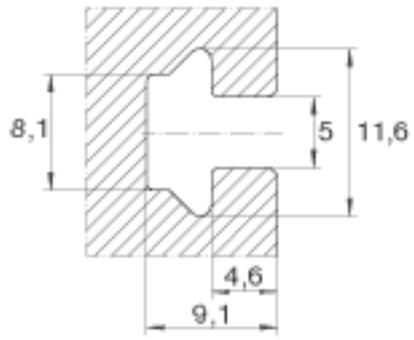
许可载荷	M_x per	1.7	Nm	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p> <p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p> <p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>
基本额定载荷	M_{0x} per	21.5	Nm	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>
许可载荷	M_y per	8.7	Nm	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>
基本额定载荷	M_{0y} per	87.5	Nm	<p>在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm²。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。</p>

许可载荷	M_z per	8.7	Nm	在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm ² 。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。
基本额定载荷	M_{0z} per	87.5	Nm	在滑动导轨系统中，速度(v) 取决于载荷，许用接触应力不能超过 4 N/mm ² 。联合载荷作用下，接触应力和 x, y and z 方向的力及扭矩有关，而且 x, y and z 方向的力及扭矩不能同时增加。关于滑动导轨系统的计算，见产品信息TPI 81。
尺寸	I_y	46	cm ⁴	惯性矩
	I_z	17	cm ⁴	惯性矩
说明		25 AT 5		齿形带
		420	N	齿形带的许用工作载荷
		5.6	Nm	最大驱动力矩
		0.085	kg/m	齿形带的质量
		85	mm/Umdr	进给量(mm/转)
		1×10^{-5}	kg x m ²	两个齿轮的质量惯性矩

INA MGF125056-250-ZR图片







参考资料:<http://www.sozhou.com/p/cccb3722.html>